

斐视驾驶舱 **Dynamic** 动感款

FISON Cockpit Dynamic

数字平行世界实时接管专用操控工具
针对有空间姿态模拟功能的需求场景



FISON 斐视科技
5G远程驾驶舱
www.fisontech.com



扫一扫获取公司更多信息>>>

斐视驾驶舱 Dynamic FISON Cockpit Dynamic 动感款介绍

创新动感平台设计

实时空间姿态模拟



可更换的显示模块 可升级拓展的中央计算模块

为了保证良好的动感操控体验，斐视驾驶舱 Dynamic 创新性地 将显示模块与计算模块从动感平台整体分离。自此，其他部件可以以模块化的方式与动感平台座舱搭配使用。可更换、可升级可DIY、可满足用户一切实际需求。

实时空间姿态模拟

支持模拟空间姿态感知，斐视驾驶舱 Dynamic 配备性能卓越的三轴动感平台，它能够实时反馈被控装备的空间水平位置数据信息，帮助操作员了解被控装备的空间情况，以便做出更加精准、合适的操控决策。

模块化功能使用

整舱为三大模块：显示模块、中央计算模块、动感平台控制模块皆可实现单向升级或定制。面对不同的应用场景能够及时更换不同的模块进行适配，以保证多类应用场景的稳定可靠远程操控。

支持多种通信方式

不仅支持5G专网通信，也支持自组网通信，满足被控装备近程、中远程、远程、超远距离的控制。在通信协议层面，产品开放通信协议，已完成技术封装，兼容TCP通信方式。

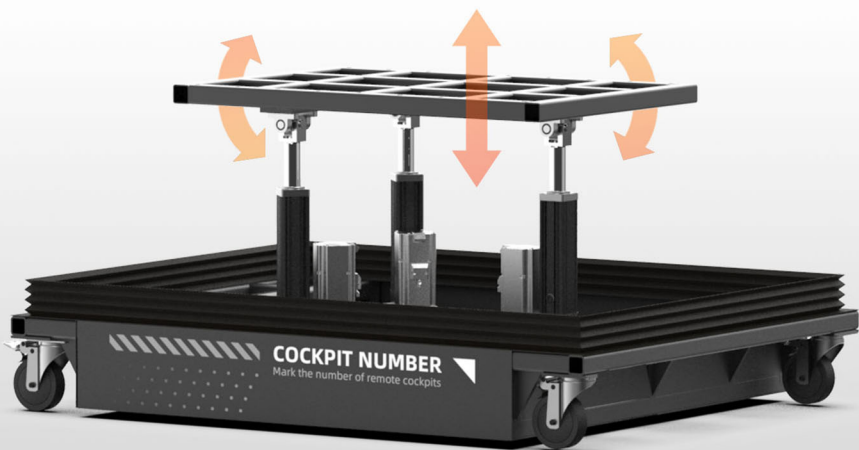
功能模块化设计 行动稳如泰山

根据空间姿态模拟使用场景的实际使用情况专业设计，将显示模块单元和动感操控模块单元整体分离，即便动感平台晃动再剧烈，也丝毫不会引发屏幕摆动、更好地提升用户使用体验与操控员视觉观测的稳定性与可靠性。

驾驶控制座舱单元与动感平台单元融为一体，方便随时移动运输，满足特定场景的使用要求。根据客户的实际需求，部分模块组件可单向定制。

整舱配备抱闸电机，能有效防止系统断电时平台的突然下坠提升用户体验与使用安全。





强健有力的支撑底座 完美精细的角度变化

高性能 | 高精度 | 高速度

$\pm 7.5^\circ$

俯仰角度

$\pm 7.5^\circ$

翻转角度

$\pm 75\text{mm}$

垂直升降

300kg

有效载荷

支持定制的中央计算模块

中央计算模块融合多款电气控制箱体，合理的布局使得中央计算模块拥有不同的功能分区设置。

如右图所示：不同的箱体可以相互更换，以满足座舱不同功能的实现在后续使用过程中，更可以对单箱体升级更新，满足各类客户定制化的需求，实现多用途功能。

集成电气箱

整舱电气控制模块，调控整舱各个电器零部件的供电稳定及数据传输

拓展预留控制箱空间

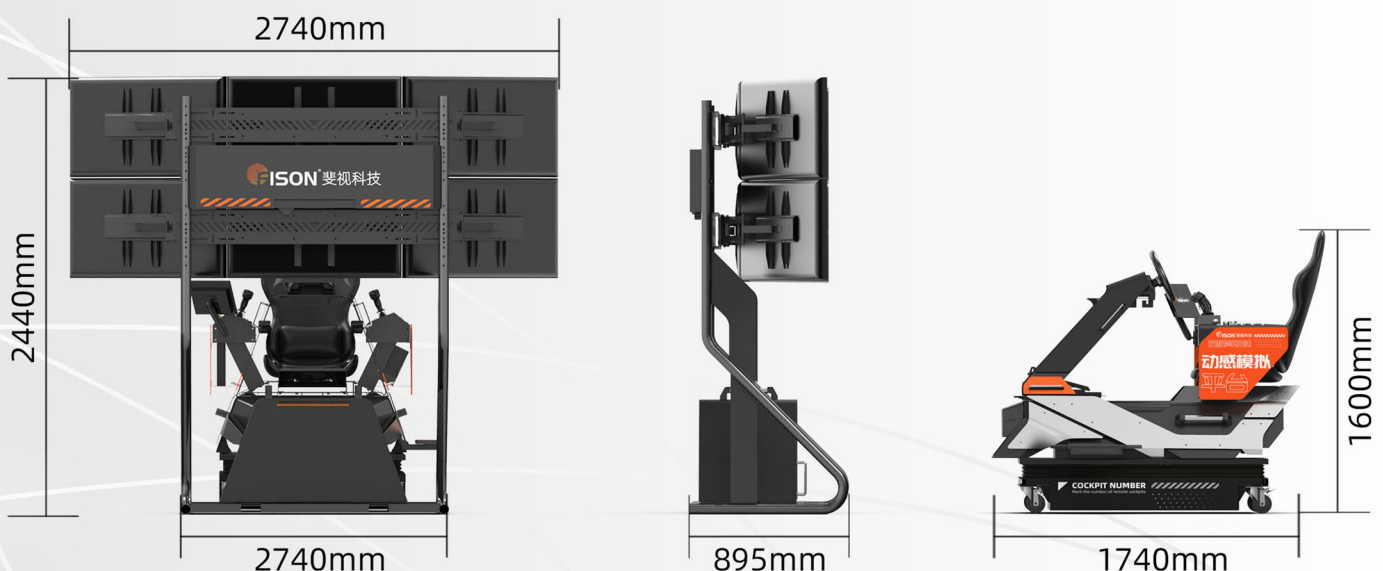
预留第三方控制箱安装空间为后续拓展功能的需求提供支持

中央工控机

整舱的中央处理计算及控制单元为整舱提供数据处理支持

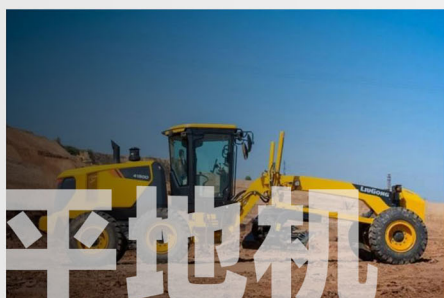


尺寸参数



应用场景

动感平台的需求场景面临着复杂的使用环境。在部分使用场景中，远程操控装备往往有空间姿态模拟的需求，这是因为在实际生产工作环境中，视频的信息反馈仅能解决视觉的探测感知，而无法反应装备在现场环境的空间姿态信息，在执行特定工作时，实时的空间水平信息对远程操作员的判断尤为重要：驾驶员能够通过动感平台的起降、俯仰、翻转等变化，即时调整远程被控装备的位置距离，使远程被控装备始终保持在一个安全的空间姿态中。因此，动感平台能够在以下工作场景发挥作用：



产品技术咨询、商务合作

邮箱：heyao@fisontech.com

电话：13117321341

微信：何经理（可扫描以上二维码添加好友）

*本手册提供的屏幕图和产品说明展示图，均为参考示意图，实际情况以实物为准。

*产品图片以及型号、数据、功能、性能、规格参数、用户界面和其他产品信息等仅供参考，我司有可能对上述内容进行改进升级，具体信息请参照产品实物、产品说明书。除非经特殊说明，本手册中所涉及的数据均为我司内部测试结果。

*本手册相关数据非特别指出，均为我司实验室数据、设计技术参数及供应商提供数据，数据实际情况会因测试软件版本、具体测试环境、具体版本不同，而略有差异。本手册展示结构图片，均为功能示意图，并非绝对实际结构，最终以实物为准。

*本手册提供的屏幕图和产品说明展示图，均为参考示意图，实际情况以实物为准。

*本公司保留对产品的最终解释权，产品具体参数性能以项目合同为准。