

斐视驾驶舱 S FISON Cockpit S

自动驾驶远程接管专业设备

斐视远程驾驶舱是一款专业自动驾驶远程操控安全接管设备。

它不仅能够实现远程操控工程机械装备，代替驾驶员去现场执行高危任务的功能，也能帮助自动驾驶车辆实现“方向盘后无人”，即“车内纯无人驾驶”的目标。



特色优势

优秀出色的工业设计
模块化功能设计
适用多种智能装备实践作业
独立控制封装

- 人机工效出色，卓越驾驶体验
- 自由度高，适合不同体型驾驶员
- 模块化按键面板，允许用户个性化定制
- 方便移动搬运，快速拆装运输
- 自带硬件性能卓越，应对未来挑战
- 结构布局合理，保养维护轻松
- 不同应用场景，搭配不同通信技术方
- 入门只需十分钟，完善售后培训体系
- 开放通信协议，允许用户二次开发
- 多彩装饰设计，贴合用户VI需求

FISON 斐视科技
5G远程驾驶舱
www.fisontech.com



扫一扫获取公司更多信息>>>



远程驾驶是自动驾驶系统的安全底线保障。



*市场常见的低速自动驾驶系统架构

市场上常见的自动驾驶车辆，受制于自动驾驶技术的发展，暂时无法实现100%全工作流程的无人化。当遇到特殊复杂场景或者紧急情况时，则需要远程操控或者远程接管进行车辆调度。而传统的远程操控接管设备存在各式各样的缺点，绝大多数企业没有针对远程操控设备进行专业化、的功能模块规划及设计，远程操控设备的安全性、专业性、可靠性难以保障。

采用斐视科技远程驾驶技术产品，能够有效解决自动驾驶环节中的远程接管时的痛点。用户可以根据自身需求和实际情况，选择合适的远程接管方案。斐视科技提供更完善的售后技术服务与指导，帮助用户解决远程接管环节中的问题，辅助用户构建全面无人化的现场工作环境。

为什么选择斐视科技远程驾驶产品？

Safety
安全

全新设计独立的中央电气控制箱，配备多重冗余的电控安全系统，确保驾驶舱在使用过程中的用电安全，轻松应对远程驾驶环节中的各项突发状况，保障实车远控安全。

Professional
专业

团队从事远程驾驶行业长达数年，对其各环节存在的痛点进行过深入分析与研究。发表数篇国际顶级人因工效论文，并将研究成果应用实践，使整舱的人机工效达到行业领先水平。

Reliable
可靠

配备直驱电机方向盘、液压传导脚踏板、高品质航空接头、进口的专业工控及电气设备，使整舱设备质量稳定高效。服务过军工集团、大型国企、行业独角兽等数十家业内头部科技企业，受到客户广泛好评与复购。



*实物展示，后续有升级，以实际交付为准

产品率获殊荣



中国优秀 工业设计奖

铜奖 全国前60名
中国工业设计领域
首个国家政府奖项
工业和信息化部主办



中国设计智造 大奖 佳作奖

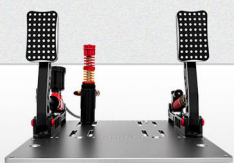
中国工业设计领域
首个国际化学院奖



全国工业APP
和信息消费大赛
信息消费创新奖
工业和信息化部
湖南省人民政府
主办



灵活适配 应用多种场景



脚踏开关模块

支持离合、刹车、油门
高精度线性控制，接近
真车踩踏感



按键开关模块

支持自锁、自复位、急停
等各类形态开关控制方式



方向盘控制模块

支持实车方向盘1:1转角，
阻尼回中，高精度采样



触控屏模块

支持触控及信息实时显示

更多
功能
配件
持续
更新
推出
.....



左手柄模块组

支持各类摇杆、按键等
各类按键开关控制方式



右手柄模块组

支持各类摇杆、按键等
各类按键开关控制方式



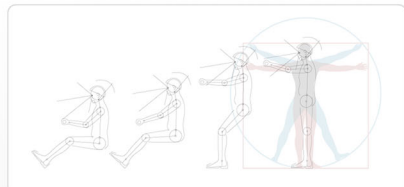
为应对未来越来越复杂的远程操控需求，斐视科技设计提供以上多款远程操控模块组件，以上所有组件皆可安装至斐视驾驶舱上，供不同款型、不同控制需求的被控车辆定制搭配选择，满足广大客户的远程驾驶需求，提升远程驾驶体验。

*加装摇杆模块驾驶舱，以实际交付为准



模块化专业操控组件—支持用户按需定制 Modular Professional Control Components

市场上存在各式各样的智能装备，且不同装备之间驾驶方式差异巨大。针对于此，本产品的按键操控模块可以单独定制设计，支持复刻原智能装备的按键布局，可将原智能装备的驾驶习惯“原封不动”地移植到本产品，使用户在最短时间内上手操控。

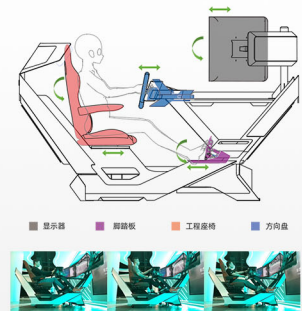
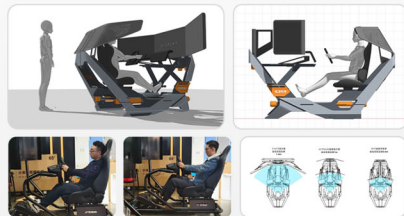


出色的人机工效学设计— 创造高效舒适的驾驶体验

Excellent Ergonomic Design

斐视科技基于远程驾驶行为人机工程数据库，设计出符合远程驾驶员日常工作习惯的驾驶舱设备。

出色的人机工效，使得驾驶舱各方面的操控性能达到了最舒适状态，能够满足远程驾驶员长时间驾驶需求。



座舱操控自由度高 适合不同身型驾驶员

High Cabin Control Freedom

考虑到不同身高体重驾驶员的身型，以及长时间远程驾驶工作的舒适性。斐视驾驶舱的显示系统、方向盘系统、脚踏板系统以及座椅系统均可实现【前后】以及【上下偏转角度】四相位调节。



卓越可靠的硬件系统配置— 满足极端工况作业挑战

Excellent and reliable hardware system configuration

斐视驾驶舱提供持续的更新升级服务，支持更换工控机硬件模块（选配）。当用户采购本产品后，用户可以根据未来技术的发展需求，选择对核心工控机进行硬件升级，以应对未来远程驾驶中不断出现的高性能硬件需求，始终保持斐视驾驶舱处于最先进的状态。



工控机可更换升级
IPC Replaceable

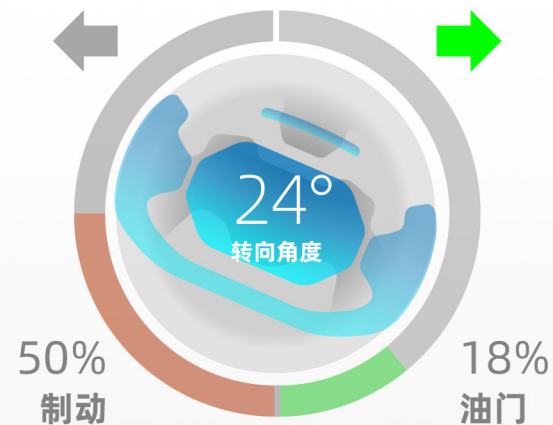
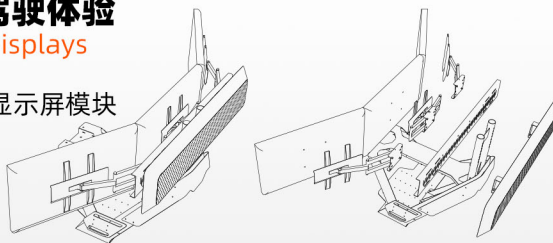
Complete Encapsulation

完成封装



3*43寸环绕显示屏—沉浸式驾驶体验 Three 43 Inch Surround Immersive Displays

此为显示屏背后特定设计的机械结构，显示屏模块不仅可以更换，也可以自由调节所固定显示屏的位置和角度，使得三块显示屏能够满足用户多角度的观看需求。



FISON Drive 远程驾驶系统 Remote driving system

驾驶不同的智能装备时，需要采用不同的功能按键。FISON Drive 在驾驶界面底部提供简洁且自定义的UI按键模组，用户可以根据远程驾驶的车辆需求自行定义按键，所有信息都能够及时且高效地反馈至驾驶员。

结构布局合理—保养维护轻松 Reasonable structural layout

工控机系统位于设备底部，能够将驾驶舱工作时所产生的热量迅速排出，促进底部空气循环，确保机箱所产生的热量不会影响到驾驶员体感。由于工控机等控制硬件位于设备底部，驾驶员的乘坐高度相对有提高，由此显示模块的高度同步升高。此处考虑到参观人员（领导为主）或者同事观察协同工作时，方便第三方人员的视觉感受协调性，保持其视线观察时基本舒适状态，而不再需要低头弯腰。



快速检修面板—三秒即可检修 Quick Access Panel

用户使用斐视驾驶舱，可能需要针对不同的需求进行数据线的收集整理和插拔工作。斐视驾驶舱脚部空间设计有快速开合维保面板，用户仅需三秒钟，便可打开此面板，查看设备工控机各项功能状态，对相关接口进行插拔调试作业。

斐视驾驶舱完成独立封装，并开放通信协议，支持用户二次开发，使其能快速被整合进用户自己的无人驾驶产品服务体系内，更好地服务终端客户。

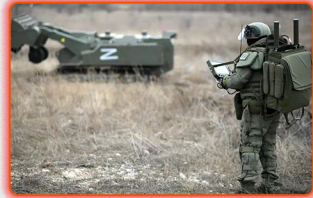
自动驾驶系统痛点



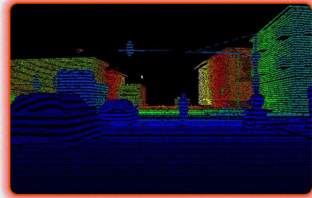
自动驾驶运行期间
突发情况时有发生
迫不得已**远程接管**



自动驾驶临时调度
工况复杂难以到达
远程驾驶**遥控调度**



危险地区执行任务
恶劣环境代替人力
远程操控**确保安全**



陌生地带没有地图
远程驾驶辅助建图
服务企业**数字建设**

远程接管设备硬件痛点



现有硬件**无序设计**
没有功能属性定义
几乎没有**用户逻辑**



远程驾驶不同装备
不同操控输入方式
现有设备**难以兼容**



远程驾驶**用户体验**
决定长期工作效率
人机工程**急需改进**

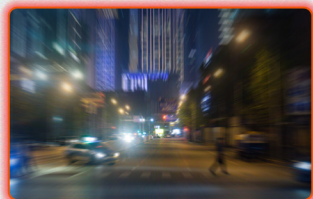


现有硬件**需求各异**
智能装备迭代快速
后续功能**升级困难**

远程接管系统软件痛点



软件系统样板固定
交互系统设计较差
用户体验**没有重视**



视频控制延迟较高
画面难以**实时回传**
控制**难以保证安全**



现场环境难以获知
工作需要**三方画面**
避免**驾驶操作失误**

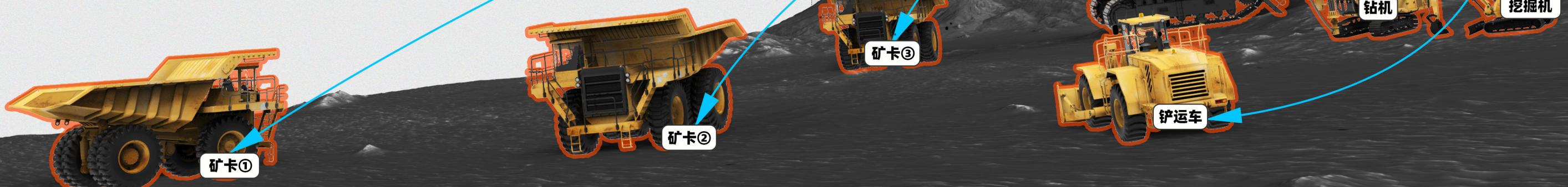
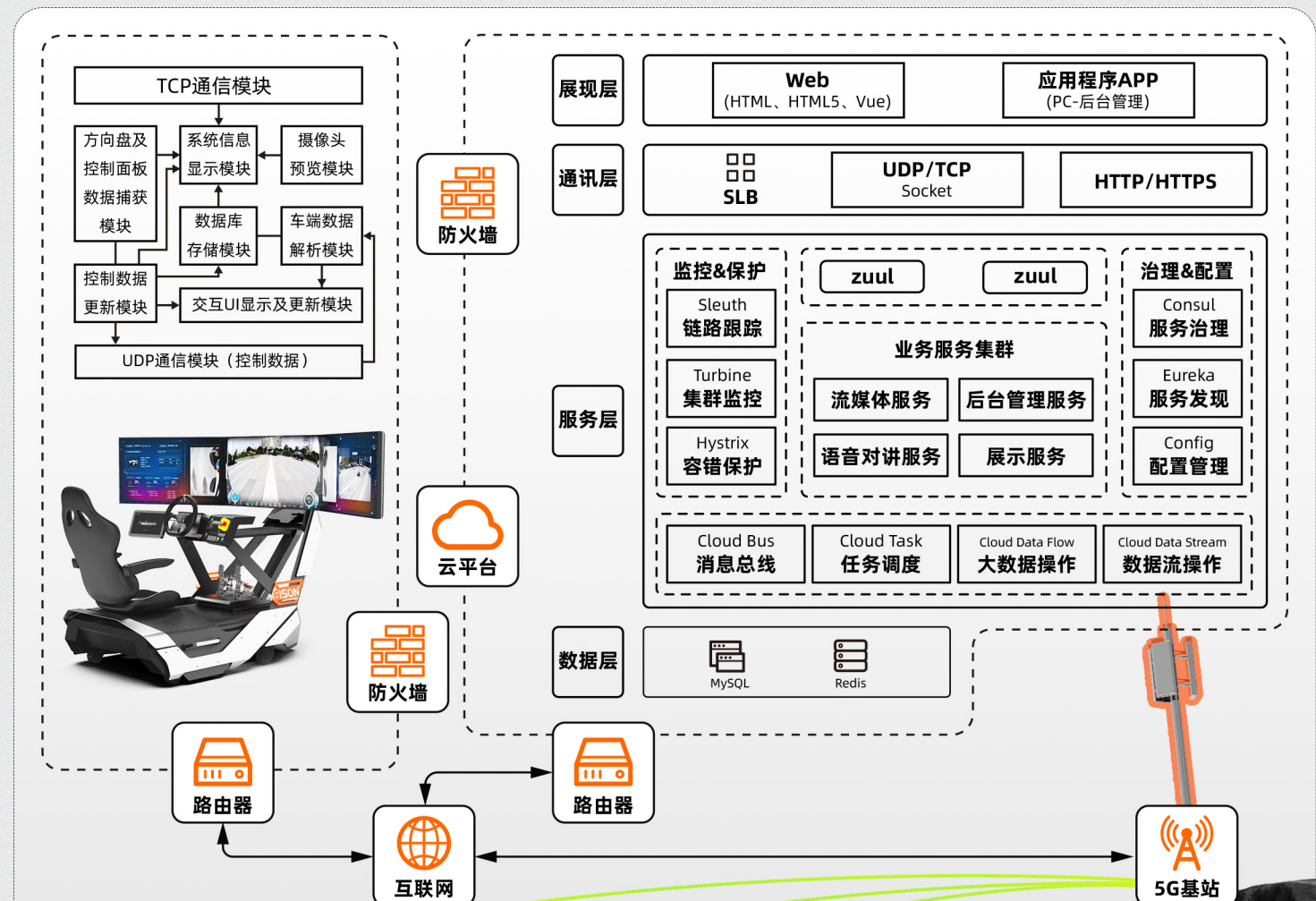


现有软件**需求各异**
智能装备迭代快速
后续功能**升级困难**

斐视驾驶舱远程驾驶系统技术架构

斐视科技致力于研发连接现实场景与数字平行世界的5G智能装备系统。

以矿山为例，在斐视科技的远程驾驶系统中，用户通过“斐视远程驾驶舱”和远程被控机械装备实时连接，并能够监控现实场景中的环境状况与智能装备，使现实场景-数字世界的物理关系精准呈现，实现从仿真现实到AI预见跨界互联。远程驾驶所有数据及通信协议能够**嵌入客户的自动驾驶系统**，帮助客户的自动驾驶系统更好地实现**全流程无人驾驶**。



解决痛点

解决自动驾驶系统痛点

- ✓ 车辆自动驾驶时，遇到突发情况用户可以实现远程接管介入驾驶。
- ✓ 自动驾驶临时调度时，用户可以完成全部过程，进行车辆管理。
- ✓ 危险及环境恶劣地区执行任务时，用户可远程操控处理工作。
- ✓ 陌生地带没有地图时，用户可以远程驾驶车辆，构建数字地图。

解决远程接管设备硬件痛点

- ✓ 提供专业用于远程操控的硬件设备，重新规划远程驾驶模块功能定义。
- ✓ 兼容不同操控交互方式，不同智能驾驶装备，实现换车不换驾驶舱。
- ✓ 着重强调人机工程、优化用户体验，用户可长时间远程操控完成工作。
- ✓ 各功能模块可以单点升级或者更换，满足驾驶不同智能装备的需求。

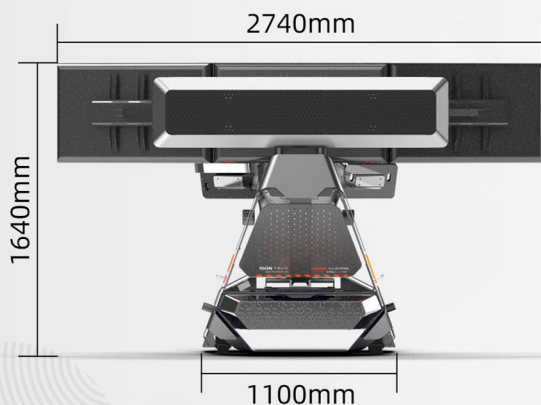
解决远程接管系统软件痛点

- ✓ 针对不同驾驶工况，针对性设计远程驾驶专业级交互界面，完善用户体验。
- ✓ 斐视科技核心视频传输技术，实现超低视频及控制延迟，现场实时反馈。
- ✓ 提供斐视守卫临时监控解决方案，及时获取第三方视角的工作画面场景。
- ✓ 用户后续使用软件时如有定制需求，经评估后，可以升级远控软件。

服务流程

- 一、售前咨询：初步沟通项目需求及车辆设备基本信息，驾驶舱安装位置，服务地点，网络基站等情况。
- 二、需求分析：了解车辆设备基本信息及工作现场信息，确定驾驶舱的定制或使用需求。
- 三、项目报价：根据项目需求确定基本项目方案，项目内容工期及合同签订，支付项目预付款。
- 四、车辆适配：车辆的信息采集设备及通信设备安装调试。
- 五、系统调试：5G远程驾驶舱安装至指定位置，联合被控车辆进行调试测试。
- 六、项目验收：支付尾款，我司继续跟踪客户使用体验，并提供完善的售后技术服务支持。

产品尺寸



商务合作或产品咨询

微信：何经理（可扫描左侧二维码添加微信好友）

邮箱：heyao@fisontech.com

电话：13117321341

公司官网：www.fisontech.com



*本手册提供的屏幕图和产品说明展示图，均为参考示意图，实际情况以实物为准。

*产品图片以及型号、数据、功能、性能、规格参数、用户界面和其他产品信息等仅供参考，我司有可能对上述内容进行改进升级，具体信息请参照产品实物、产品说明书。除非经特殊说明，本手册中所涉及的数据均为我司内部测试结果。

*本手册相关数据非特别指出，均为我司实验室数据、设计技术参数及供应商提供数据，数据实际情况会因测试软件版本、具体测试环境、具体版本不同，而略有差异。本手册展示结构图片，均为功能示意图，并非绝对实际结构，最终以实物为准。

*本手册提供的屏幕图和产品说明展示图，均为参考示意图，实际情况以实物为准。

*本公司保留对产品的最终解释权，产品具体参数性能以项目合同为准。